

УДК 621.372.2

Р.И. Аширбакиев, А.О. Мелкозеров, Ег.В. Лежнин

## Алгоритм аппроксимации набора данных в применении к параметрам трасс печатных плат

Предложен алгоритм аппроксимации большого набора данных. Выполнено сравнение предложенного алгоритма и полиномиального приближения для случая аппроксимации погонной задержки линий передачи в широком диапазоне параметров основных структур печатных плат. Показана работоспособность предложенного алгоритма и описаны возможности его совершенствования.

**Ключевые слова:** аппроксимация данных, печатная плата, аналитические модели, полиномиальное приближение.

Для решения задачи аппроксимации больших наборов данных аналитическими моделями применяют различные методы. Широко используются: метод группового учета аргументов [1], алгоритм Лассо [2], метод наименьших углов LARS [3], генетическое программирование [4], регрессионный анализ [5]. Они обладают различными достоинствами и недостатками, поэтому целесообразно исследовать их для решения конкретных задач, а также рассмотреть возможность создания новых методов или алгоритмов. Для случая аппроксимации погонной задержки линий передачи в широком диапазоне параметров основных структур печатных плат все методы, перечисленные выше, показали неудовлетворительные результаты: относительная погрешность полученных моделей по отношению к расчетным данным составила 50% и более [6].

Цель работы – разработать новый алгоритм для аппроксимации большого набора данных.

**Предложенный алгоритм.** Набор данных состоит из числовых значений, которые были получены в результате длительных вычислений. Рассмотрим предложенный алгоритм аппроксимации на примере четырех независимых параметров. Пусть дан набор данных из  $n$  строк:

$$x_{i1} \ x_{i2} \ x_{i3} \ x_{i4} \ y_i,$$

...

$$x_{n1} \ x_{n2} \ x_{n3} \ x_{n4} \ y_n,$$

где  $n$  – количество строк, которое можно определить как  $n = \prod_{k=1}^4 Cnt_k$ , где  $Cnt_k$  – количество значений

ний  $k$ -го независимого  $x$  параметра. В данной задаче значения независимых  $x$  параметров заданы в определенном диапазоне небольшим количеством различных значений с заданным шагом, так что  $x_{ik} = t_k + s_k dt_k$ , где  $t_k$  – начальное значение,  $dt_k$  – шаг,  $s_k = 0, 1, \dots, Cnt_k$ . Набор данных представляет все комбинации значений независимых переменных, где каждой комбинации соответствует одно значение  $y$ , которое зависит от каждого значения этой комбинации.

Необходимо синтезировать функцию  $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = y$ , с помощью которой можно будет вычислить приближенное значение  $y$  для заданных  $x_1, x_2, x_3, x_4$ .

**Шаг 1.** Пусть  $1 \leq i \leq n$ , где  $n = \prod_{k=1}^4 Cnt_k$ , и  $1 \leq j \leq m$ , где  $m = \prod_{k=1}^3 Cnt_k = \frac{n}{Cnt_4}$  – количество раз-

личных комбинаций без последнего параметра  $x_{i4}$ . Сформируем  $m$  блоков, в которых  $x_{i1} = x_{j1}, x_{i2} = x_{j2}, x_{i3} = x_{j3}, x_{i4} = y_i$ , т.е. значения повторяются в первых трех столбцах, но не в последнем.

**Шаг 2.** Необходимо выполнить аппроксимацию каждого из  $m$  блоков по четвертому параметру. Применим простейшую линейную регрессию. Для  $x = x_{i4}$  в каждом блоке необходимо найти аппроксимирующую функцию  $f(x) = y = a_1 x + b_1$ . Таким образом, получаем два коэффициента  $a_1$  и  $b_1$ . После этого необходимо построить новый набор данных  $x_{j1} \ x_{j2} \ x_{j3} \ a_{j1} \ b_{j1}$ , где  $1 \leq j \leq m$ , а  $a_{j1}$  и  $b_{j1}$  – коэффициенты для  $j$ -го блока. (Отметим, что с помощью коэффициентов  $a_{j1}$  и  $b_{j1}$  можно обратно восстановить  $y_i = a_{j1} x_{i4} + b_{j1}$ .) После выполнения аппроксимации по  $x_{i4}$  формируется новый набор данных  $x_{j1} \ x_{j2} \ x_{j3} \ a_{j1} \ b_{j1}$ , в котором отсутствуют  $y_i$  и  $x_{i4}$ , и который в  $Cnt_4$  раз меньше.

**Шаг 3.** Далее необходимо заменить таким же образом данные по  $x_{j3}$ , т.е. выделить все блоки данных, в которых  $x_{i1} = x_{j1}, x_{i2} = x_{j2}, x_{i3} = a_{i1}, b_{i1}$ . Однако теперь нужно получить четыре коэффициента

для  $f_1(x_{i3}) = a_{i1}$  и  $f_2(x_{i3}) = b_{i1}$ . В итоге объем данных сократится еще в  $Cnt_3$  раз, а коэффициентов станет в два раза больше.

**Шаги 4, 5.** Далее остальные переменные  $x_{i1}$  и  $x_{i2}$  заменяются по схеме, аналогичной описанной выше. После замены  $x_{i2}$  останутся коэффициенты и одна переменная  $x_{i1}a_{4i}b_{4i}a_{5i}b_{5i}a_{6i}b_{6i}a_{7i}b_{7i}$ . После замены  $x_{i1}$  остаются только 16 коэффициентов, по которым можно восстановить все данные:  $a_8b_8a_9b_9a_{10}b_{10}a_{11}b_{11}a_{12}b_{12}a_{13}b_{13}a_{14}b_{14}a_{15}b_{15}$ .

Конец.

Коэффициенты используются для формирования аппроксимирующей функции

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (((a_8x_1 + b_8)x_2 + a_9x_1 + b_9))x_3 + ((a_{10}x_1 + b_{10})x_2 + a_{11}x_1 + b_{11}))x_4 + \\ + (((a_{12}x_1 + b_{12})x_2 + (a_{13}x_1 + b_{13}))x_3 + ((a_{14}x_1 + b_{14})x_2 + (a_{15}x_1 + b_{15}))).$$

**Полиномиальное приближение.** Рассмотрим аппроксимацию с помощью полинома второй степени для погонной задержки линий передачи в широком диапазоне параметров основных структур печатных плат. Аппроксимирующая функция имеет вид  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_0 + \sum_{i=1}^n a_i x_i + \sum_{i=1}^n b_i x_i^2 + \sum_{i=1}^n \sum_{j=i+1}^n c_{ij} x_i x_j$ , где  $n$  – количество независимых параметров;  $x_i$  – значения параметров структур (например,  $w$ ,  $t$  и т.д.),  $a_i$ ,  $b_i$  и  $c_{ij}$  – коэффициенты.

**Сравнение аппроксимации с помощью полиномиального приближения и предложенного алгоритма.** Полный набор параметров структур ПП принят следующим.

$\varepsilon_r$  диэлектриков:

- препрег и подложка: 3,8; 3,9; 4,0; 4,1; 4,2; 4,3; 4,4; 4,5 (8 значений);
- паяльная маска: 3,0; 3,1; 3,2; 3,3; 3,4; 3,5; 3,6; 3,7; 3,8; 3,9; 4,0 (11 значений);
- влагозащитное покрытие: 2,2; 2,5; 2,6; 3,3; 3,4; 3,5; 3,6; 3,7; 3,8; 3,9; 4,0; 4,2; 4,3; 4,4; 4,5; 4,6; 4,7; 4,8; 4,9; 5,0; 5,1; 5,2 (22 значения).

Толщина диэлектриков:

- влагозащитное покрытие: 8; 12; 15; 18; 22; 25; 30; 35; 40; 45; 50; 55; 60; 65; 70; 75; 150; 155; 160; 165; 170; 175; 180; 185; 190; 195; 200; 205; 210; 215; 220; 225; 230; 235; 240; 245; 250; 255; 260; 265; 270; 275; 280; 285; 290; 295; 300 мкм (47 значений);
- паяльная маска: 20, 40, 80, 100 мкм (4 значения);
- препрег: 50, 66, 100, 105, 132, 150, 180, 198, 200, 210, 250, 264, 315, 330, 360, 420, 525, 540, 720, 900 мкм (20 значений);
- подложка: 50, 75, 100, 150, 200, 250, 300, 350, 400, 450, 710, 930, 1000, 1500, 2000 мкм (15 значений).

Параметры проводников:

- толщина: 5, 18, 35 мкм (3 значения);
- ширина: 0,05; 0,075; 0,1; 0,125; 0,15; 0,175; 0,2; 0,25; 0,3 мм (9 значений);
- расстояние между краями: 0,05–1,2 мм (2 значения);

Для каждого исходного набора значений (использованного для аппроксимации) параметров каждой структуры вычислены значения относительной погрешности по формуле  $\Delta t = ((\tau_M - \tau_T) / \tau_T) \cdot 100\%$ , где  $\tau_T$  – табличное (истинное) значение и  $\tau_M$  – значение, вычисленное по модели. В таблице приведены средние и максимальные значения для разных структур.

Предложенный алгоритм протестирован на различных наборах данных, в которых количество независимых переменных изменяется от 4 до 11. В таблице представлены результаты практической аппроксимации данных с помощью предложенного метода. Например, набор данных для одной из структур состоит из 3428985 строк вида: hPrep ErPrep hCore ErCore  $t$   $w$   $\tau$ , где первые 6 параметров являются независимыми. Объем данных в распакованном виде составляет 208 Мб.

Для понижения размерности в предложенном методе используется функция `polyfit` (из MATLAB), которая позволяет получить коэффициенты для  $f(x) = \sum_{i=0}^n a_i x_i^i$ , где  $n$  – степень полиномов,  $a_i$  – коэффициенты полинома. Из таблицы видно, что структуры 4, 5 и 8 аппроксимируются с приемлемой точностью, тогда как на остальных максимальная ошибка достигает больших значений. Однако средняя ошибка для всех структур меньше 12%. Точность аппроксимации можно повышать за счет увеличения степени аппроксимирующих полиномов. При этом количество коэффициентов будет равно  $(p+1)^s$ , где  $p$  – степень аппроксимирующих полиномов (в примере  $p = 1$ , что соответствует линейной регрессии),  $s$  – количество независимых параметров (в примере  $s = 4$ ). Степень для каждого шага можно делать различную, в зависимости от данных на каждом из шагов.

**Сравнение предложенного и полиномиального методов аппроксимации**

Номер структуры	Степень полиномов		Максимальная относительная ошибка, %		Средняя относительная ошибка, %		Объем коэффициентов, Кбайт	
	Предл.	Полин.	Предл.	Полин.	Предл.	Полин.	Предл.	Полин.
4	5	4	2,0	5,5	0,2	1,0	5	3,8
5	4	4	6,0	6,1	1,0	0,5	61	3,8
6	4	4	521,0	5,5	11,2	0,9	61	3,8
7	4	7	78,0	6,0	1,2	0,4	61	93,8
8	5	4	12,3	6,2	0,9	1,0	185	3,8

Таким образом, разработан новый метод аппроксимации набора данных, у которого средняя ошибка для структур 4 и 8 меньше, чем во втором методе. Однако для данной задачи метод аппроксимации с помощью полиномиального приближения второй степени оказался более приемлем, поскольку позволил с ошибкой не более 6,1% выполнять аппроксимацию значений погонных задержек основных видов линий передачи в широком диапазоне параметров печатных плат.

Исследование выполнено за счет гранта Российского научного фонда (проект №14-19-01232) в ТУСУРе.

*Литература*

1. Ивахненко А.Г. Помехоустойчивость моделирования / А.Г. Ивахненко, В.С. Степашко. – Киев: Наукова думка, 1985. – 206 с.
2. Tibshirani R. Regression shrinkage and selection via the lasso / R. Tibshirani // Journal of the Royal Statistical Society. – 1996. – Vol. 32. – P. 267–288.
3. Efron B. Least angle regression / B. Efron, T. Hastie, I. Johnstone, R. Tibshirani // The Annals of Statistics. Journal of the Royal Statistical Society. – 2004. – Vol. 32. – P. 407–499.
4. Koza J.R. Genetic Programming: On the Programming of Computers by Means of Natural Selection. – Oxford, USA: MIT Press, 2012. – 609 p.
5. Стрижневой В.В. Методы выбора регрессионных моделей / В.В. Стрижневой, Е.А. Крымова. – М.: Вычислительный центр РАН, 2010. – 60 с.
6. Разработка математических моделей меандровых линий задержки с оптимальными параметрами: отчет о НИР / рук. Т.Р. Газизов; исполн. Р.И. Аширбакиев и др. – СПб.: ООО «Эремекс», 2013. – 46 с. – №. Р-2013011.

**Аширбакиев Ренат Ихсанович**

МНС каф. телевидения и управления ТУСУРа

Тел.: 8 (923) 419-40-29

Эл. почта: cr4cpp.2@gmail.com

**Мелкозеров Александр Олегович**

НС каф. телевидения и управления ТУСУРа

Тел.: 8 (913) 855-42-48

Эл. почта: alexander.melkozerov@gmail.com

**Лежнин Егор Владимирович**

Лаборант каф. телевидения и управления ТУСУРа

Тел.: 8 (962) 777-00-93

Эл. почта: pavertomato@gmail.com

Ashirbakiev R.I., Melkozerov A.O., Lejnin Eg.V.

**An algorithm for data set approximation using coefficients**

An algorithm for approximation of a large data set has been proposed. A comparison of the new algorithm and the polynomial approximation for the case of the approximation of the delay per unit length of transmission lines in a wide range of parameters of the basic structures of printed circuit boards has been performed. The performance of the proposed algorithm and the possibilities of its improvement have been described.

**Keywords:** data approximation, printed circuit board, analytical models, polynomial approximation.